

**Technische Universität  
München**

**Fakultät für Informatik  
Forschungs- und Lehrereinheit Informatik VI**

# **Übung zur Vorlesung Echtzeitsysteme**

## **Einführung & Aufgabe 1-2**

Philipp Heise                      Steffen Wittmeier  
heise@in.tum.de                  steffen.wittmeier@in.tum.de

Christoph Staub                    Michael Jäntsch  
staub@in.tum.de                  michael.jaentsch@in.tum.de

Wintersemester 2012/13

## Aufgabe 1: Pointer und Speicherallokation

Zum tieferen Verständnis von Pointern und Speicherallokation sollen sie einige einfache Operationen auf Graustufen-Bildern implementieren. Im Verzeichnis `pgm` finden sie ein Rahmenprogramm um *PGM*-Bilder zu lesen und zu schreiben. Die benötigten Methoden sind

```
void PGM::write( const char* filename, unsigned char* ptr, int w, int h )
```

`filename` gibt dabei die Zielfile zum schreiben an. `ptr` zeigt auf einen Speicherbereich an dem sich  $w \times h$  Graustufen-Pixel des Bildes befinden.

```
void PGM::read( const char* filename, unsigned char** ptr, int* w, int* h )
```

`filename` gibt dabei die Quelldatei zum lesen an. `ptr` ist die Adresse eines Pointer an dem sich nach dem Aufruf die Pixel-Daten des Bildes befinden. `w` und `h` sind jeweils Pointer auf Integer, die nach dem Aufruf die Breite und Höhe der Bilddatei enthalten.

PGM-Bilder können sie mit einem geeigneten Anzeigeprogramm unter Linux z.B. GIMP betrachten.

### Aufgabe: Helligkeit und Kontrast

Die Funktion `brightnessContrast` in der Datei `bc.cpp` soll jedes `unsigned char` Pixel mit einem Wertebereich von  $0 \dots 255$  lesen und in einen `float`-Wert im Bereich  $0 \dots 1$  umwandeln. Der resultierende `float` Wert soll dann mit dem Kontrastparameter  $c$  multipliziert werden und der Helligkeitsparameter  $b$  addiert werden. Anschließend soll der berechnete Wert wieder auf den Bereich  $0 \dots 1$  begrenzt werden und in einen `unsigned char` ( $0 \dots 255$ ) umgewandelt werden und im Bild zurückgespeichert werden. Pseudocode:

Lese Pixelwert

Konvertierung nach float-Wert  $f$

$f = f * c + b$

Begrenzung von  $f$  in den Bereich 0 bis 1

Konvertierung von  $f$  in einen `unsigned char`

Speichere neu berechneten Wert

*Hinweise:*

- `unsigned char c` im Bereich 0 bis 255 zu `float f` ( $0 \dots 1$ ):  
 $f = ( ( \text{float} ) c ) / 255.0f$
- `float f` im Bereich 0 bis 1 zu `unsigned char c`:  
 $c = ( \text{unsigned char} ) ( f * 255.0f )$

- Alle `unsigned char` Werte liegen hintereinander im Speicher und können unabhängig von ihrer Bildposition bearbeitet werden

### Aufgabe: Bilderzeugung

Implementieren sie die Funktion `filledCircle` in der Datei `circle.cpp`, die ein Graustufenbild der Größe  $w \times h$  mit einem gefüllten Kreis zurückgibt. Die Parameter `cx` und `cy` bestimmen den Mittelpunkt des Kreises und `radius` den Radius. Um festzustellen ob ein Pixel an der Stelle  $x, y$  gefüllt werden muss nutzen sie die folgende Berechnungsmethode

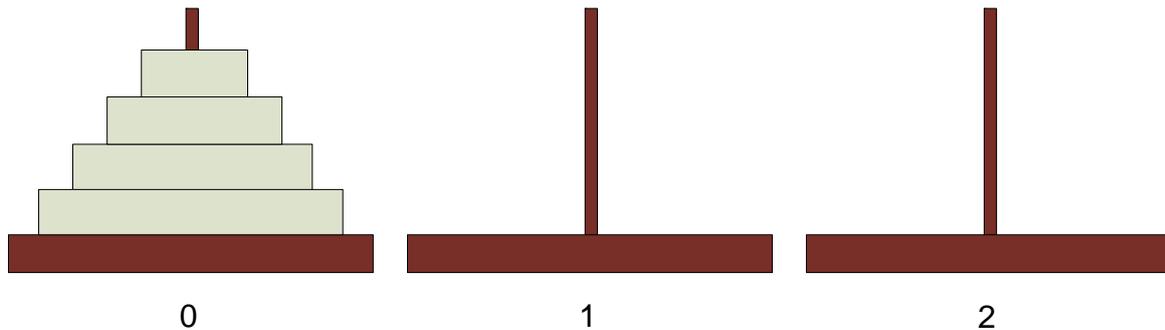
$$f(x, y, cx, cy, radius) = \begin{cases} 255 & \text{if } \sqrt{(x - cx)^2 + (y - cy)^2} \leq radius \\ 0 & \text{if } \sqrt{(x - cx)^2 + (y - cy)^2} > radius \end{cases} \quad (1)$$

*Hinweise:*

- Bei einer Bildgröße von  $w \times h$  können sie die lineare Speicherposition des Pixels  $x, y$  mit  $y * w + x$  berechnen
- Um die Formel auszuwerten wandeln sie  $x, y$  und die notwendigen Parameter in `float` Werte um
- Zur Speicherallokation nutzen sie `new`
- Alle `unsigned char` Werte liegen hintereinander im Speicher und können unabhängig von ihrer Bildposition bearbeitet werden

## Aufgabe 2: Türme von Hanoi

### Ziel



Die *Türme von Hanoi* sind ein mathematisches Knobel- und Geduldspiel bei dem ein Turm der Höhe  $n$  von der Stelle  $A$  nach Stelle  $C$  (mit Ablagestelle  $B$ ) so transportiert werden, dass man immer nur eine Scheibe nehmen kann und niemals eine größere Scheibe über einer kleineren liegt. Ziel dieser Aufgabe ist es, die Kenntnisse der Programmiersprache C++ zu vertiefen.

### Aufgabe

Sie finden ein Rahmenprogramm für diese Aufgabe im Verzeichnis `hanoi`. Implementieren sie die Methode `Hanoi::solveRecursive`. Nutzen sie dazu die Methoden `Rod::pop` und `Rod::push`, die jeweils eine Scheibe von einem Stab entfernen bzw. hinzufügen.

Verwenden Sie zur Implementierung den nachfolgend im Pseudocode dargestellten Algorithmus.

```
funktion bewege (Stab a, Stab b, Stab c, Zahl i ) {  
    falls (i > 0) {  
        bewege(i-1, a, c, b);  
        verschiebe oberste Scheibe von a nach c;  
        // evtl. Ausgabe  
        bewege(i-1, b, a, c);  
    }  
}
```

Nutzen sie die Methode `Hanoi::print` nach jeder Scheibenbewegung, um den momentanen Zustand anzuzeigen. Testen Sie Ihr Programm für mehrere Turmhöhen durch Modifikation des Konstruktor-Parameters der Klasse `Hanoi` in `main.cpp`.